

CROWN

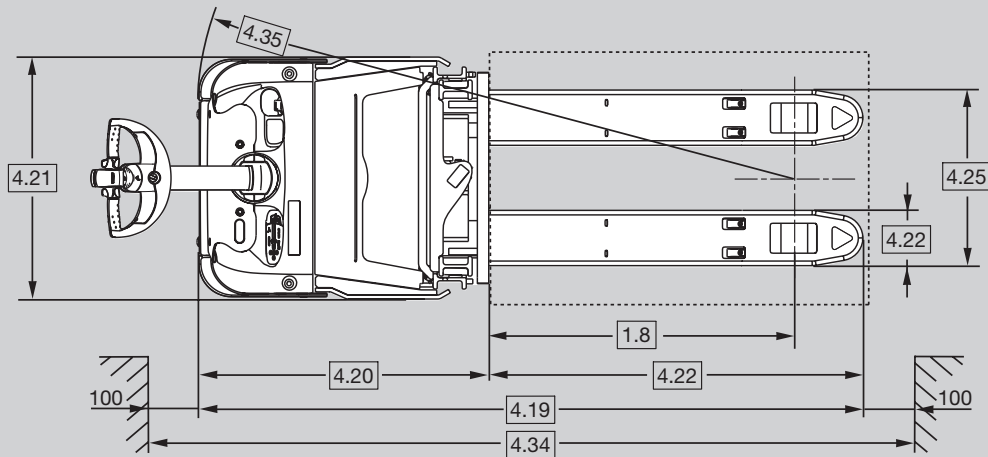
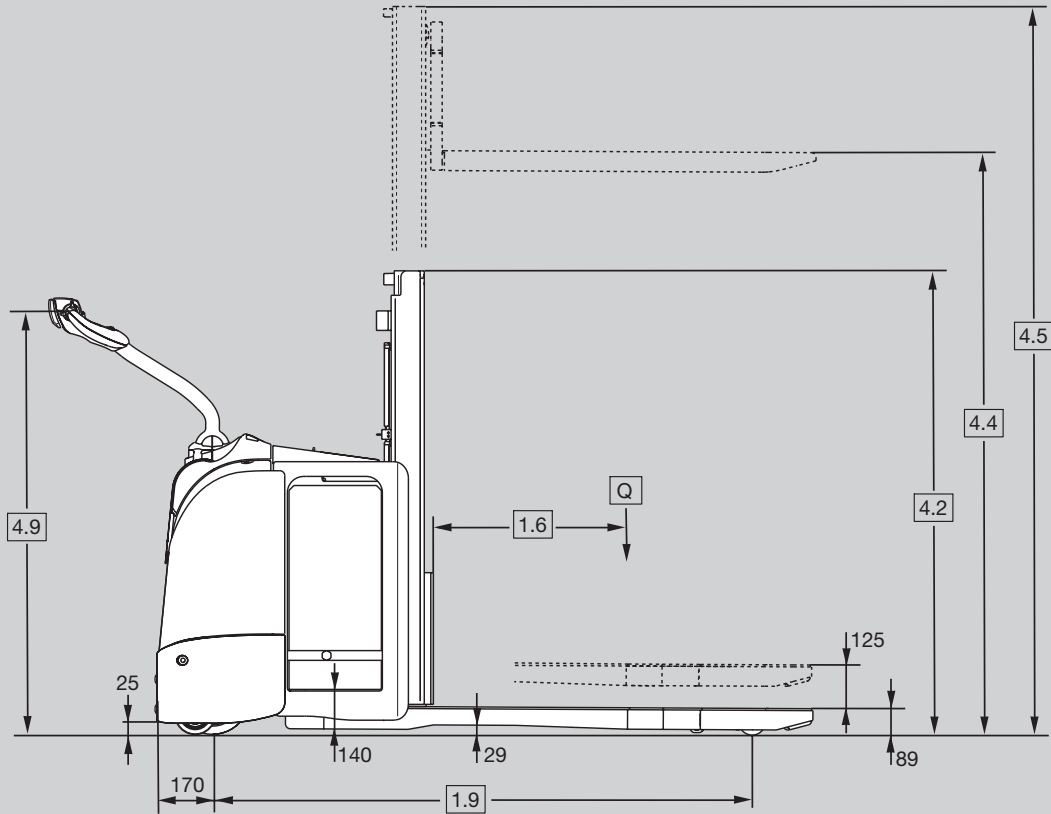
DT 3000 SERIA

Dane techniczne

Wózek podnośnikowy
o podwójnej ładowności



DT 3040-2.0 bez podestu
sterowanie mechaniczne

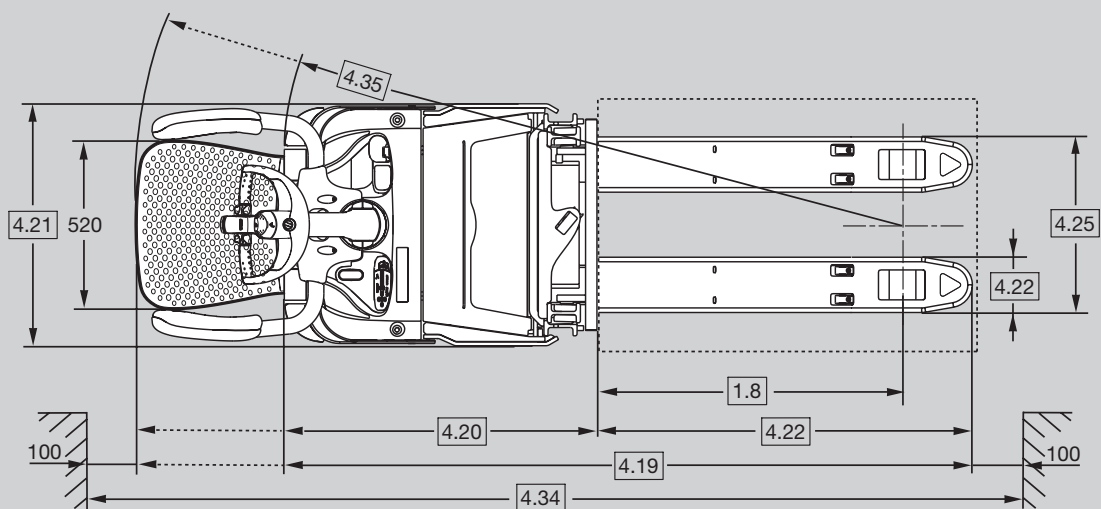
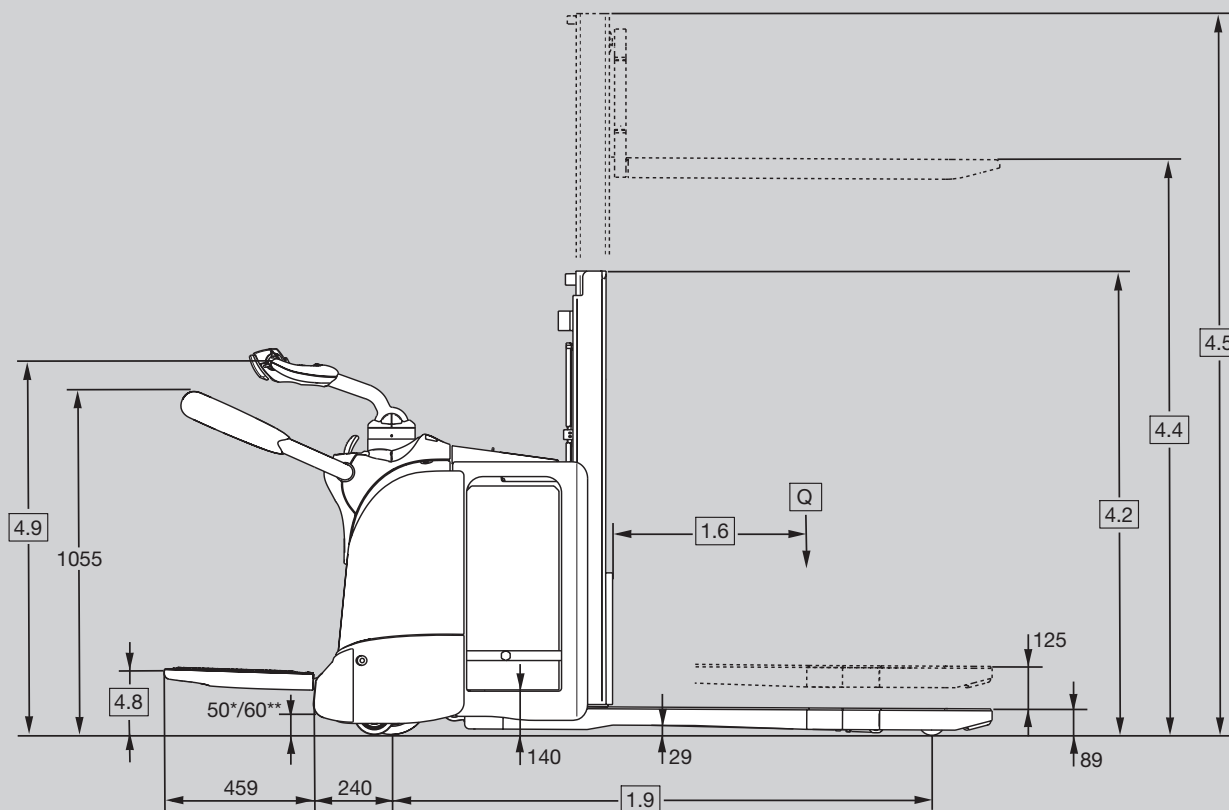


Znak wyróżniający	1.1	Producent	Crown Equipment Corporation						
	1.2	Model	DT 3040-2.0						
			rodzaj podestu	bez podestu					
			rodzaj sterowania	mechaniczne					
	1.3	Źródło zasilania	elektryczne						
	1.4	Pozycja operatora	piesza						
	1.5	Udźwig znamionowy *		Q	t	2,0			
	1.6	Środek ciężkości ładunku		c	mm	600			
	1.8	Odległość ładunku	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	x	mm	875 / 940			
1.9	Rozstaw osi	początkowe podniesienie uniesione/ opuszczone	y	mm	1521 / 1589	1593 / 1661			
Opony / Koła / Podwozie	3.1	Opony	Vulkollan						
	3.2	Rozmiar opon	przód		mm	Ø 230 x 70			
	3.3	Rozmiar opon	tył		mm	Ø 82 x 110			
	3.4	Koła dodatkowe	koło samonastawne						
	3.5	Koła	liczba przód/tył (x = koła napędzane)						
	3.6	Bieżnik	przód	b10	mm	512			
	3.7	Bieżnik	tył	b11	mm	370			
Wymiary	4.6	Początkowe podniesienie	wysokość w położeniu opuszczonym	h5	mm	125			
	4.9	Dźwignia sterowania wysokością	w położeniu jazdy, min./maks.	h14	mm	960 / 1460			
	4.10	Wysięgnik		h8	mm	83			
	4.15	Wysokość wideł	w położeniu opuszczonym	h13	mm	89			
	4.19	Długość całkowita	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	l1	mm	1986 / 1968	2058 / 2040		
	4.20	Długość elementu czołowego	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	l2	mm	836 / 818	908 / 890		
	4.21	Szerokość całkowita		b1	mm	744			
	4.22	Wymiary wideł	DIN ISO 2331	gr./szer./dł.	mm	60 x 186 x 1150			
	4.24	Szerokość karetki wideł	długość opcjonalna	b3	mm	650			
	4.25	Rozstaw wideł		b5	mm	560			
	4.31	Prześwit nad ziemią	z ładunkiem poniżej masztu	m1	mm	17			
	4.32	Prześwit nad podłożem	środek rozstawu osi	m2	mm	29			
	4.34.1	Szerokość korytarza	do palet 1000 x 1200 wszerz	Ast	mm	2533	2605		
	4.34.2	Szerokość korytarza	do palet 800 x 1200 wzdłuż	Ast	mm	2435	2507		
4.35	Promień skrętu	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	Wa	mm	1720 / 1778	1792 / 1850			
Parametry użytkowe	5.1	Prędkość jazdy	z ładunkiem / bez ładunku		km/h	6,0 / 6,0			
	5.1.1	Prędkość jazdy do tyłu	z ładunkiem / bez ładunku		km/h	6,0 / 6,0			
	5.2	Prędkość podnoszenia	z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,18 / 0,30			
	5.3	Prędkość opuszczania	z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,30 / 0,30			
	5.7	Nachylenie	z ładunkiem / bez ładunku		%	6 / 15			
	5.8	Maks. nachylenie	z ładunkiem / bez ładunku, wartość 5-minutowa		%	6 / 15			
	5.10	Hamulec główny				elektryczny			
Silnik elektryczny	6.1	Silnik trakcyjny	Wartość znamionowa przy S2 60 min / klasa H		kW	3,0			
	6.2	Silnik pompy	Wartość znamionowa przy S3 10%		kW	2,2			
	6.3	Akumulator	zgodnie z DIN 43531/35/36 A, B, C, nr			B			
			Maks. wymiar komory akumulatora		dł. x szer. x wys.	mm	212 x 624 x 627	284 x 624 x 627	
	6.4	Napięcie akumulatora	pojemność nominalna dla 5 godzin		V/Ah	24 / 230-250	24 / 315-375		
6.5	Masa akumulatora			kg	201 - 223	274 - 302			
8.1	Jednostka napędowa	napęd			Tranzystorowy prądu przemiennego				
10.7	Poziom ciśnienia akustycznego	w miejscu fotela operatora			dB(A)	59			

* jako wózek podnośnikowy o podwójnej ładowności 1000 kg + 1000 kg, jako wózek paletowy 2000 kg i jako wózek podnośnikowy 1000 kg

Maszt

	1.2	Model	DT 3240-2.0							
		Rodzaj masztu	TL TF							
Masa	2.1	Ciężar roboczy	bez akumulatora		kg	810	840	830	860	950
			z obciążeniem	przód	kg	1225	1255	1245	1275	1320
	tył	kg		1835	1865	1855	1885	1930		
	2.3	Obciążenie osi	bez ładunku	przód	kg	875	905	895	925	970
tył			kg	185	215	205	235	280		
Wymiary	4.2	Maszt	wysokość w położeniu opuszczonym	h1	mm	1270	1430	1270	1430	1740
	4.3	Podnoszenie swobodne		h2	mm	-	-	-	-	1355
	4.4	Wysokość podnoszenia		h3+h13	mm	1670	2100	1670	2100	2600
	4.5	Maszt	wysokość w stanie wysuniętym	h4	mm	2100	2500	2100	2500	3025
6.4	Napięcie akumulatora	pojemność znamionowa K5		V/Ah	24 / 230-250		24 / 315-375			

DT 3040-2.0 podest składany, sterowanie
mechaniczne lub elektryczne

* 50 mm ze sterowaniem mechanicznym
** 60 mm ze sterowaniem elektrycznym

Znak wyróżniający	1.1	Producent	Crown Equipment Corporation									
	1.2	Model	DT 3040-2.0									
			rodzaj podestu	podest składany					wejście tylne		wejście boczne	
			rodzaj sterowania	mecha-niczne		elektryczne		mecha-niczne		elektryczne		
	1.3	Źródło zasilania	elektryczny									
	1.4	Pozycja operatora	idąc obok / stojąc na					stojąc na				
	1.5	Udźwąg znamionowy *	Q	t	2,0							
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600							
	1.8	Odległość ładunku	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	x	mm	875 / 940						
1.9	Rozstaw osi	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	y	mm	1593 / 1661							
Opony / Koła / Podwozie	3.1	Opony	Vulkollan									
	3.2	Rozmiar opon	przód	mm	Ø 230 x 70	Ø 250 x 75	Ø 230 x 70	Ø 250 x 75				
	3.3	Rozmiar opon	tył	mm	Ø 82 x 110							
	3.4	Koła dodatkowe	koło samonastawne	mm	Ø 125 x 54							
	3.5	Koła	liczba przód/tył (x = koła napędzane)	1x + 2/2								
	3.6	Bieżnik	przód	b10	mm	512						
	3.7	Bieżnik	tył	b11	mm	370						
Wymiary	4.6	Początkowe podniesienie	wysokość w położeniu opuszczonym	h5	mm	125						
	4.8	Wysokość siedziska	względem wysokości SIP/siedziska	h7	mm	186		197				
	4.9	Dźwignia sterowania wysokością	w położeniu jazdy, min./maks.	h14	mm	1056 / 1359		1054 / 1323		1249		
	4.10	Wysięgnik		h8	mm	83						
	4.15	Wysokość wideł	w położeniu opuszczonym	h13	mm	89						
	4.19	Długość całkowita ***	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	l1	mm	2128 / 2588		2622		2703		
	4.20	Długość elementu czołowego ***	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	l2	mm	978 / 1438		1472		1553		
	4.21	Szerokość całkowita		b1	mm	744						
	4.22	Wymiary wideł	DIN ISO 2331	gr./szer./dł.	mm	60 x 186 x 1150						
	4.24	Szerokość karetki wideł	długości opcjonalne	b3	mm	650						
	4.25	Rozstaw wideł		b5	mm	560						
	4.31	Prześwit nad ziemią	z ładunkiem poniżej masztu	m1	mm	17						
	4.32	Prześwit nad ziemią	Środek rozstawu osi	m2	mm	29						
Parametry użytkowe	4.34.1	Szerokość korytarza	do palet 1000 x 1200 wszerek	Ast	mm	2688 / 3115		3150		3240		
	4.34.2	Szerokość korytarza	do palet 800 x 1200 wzdłuż	Ast	mm	2572 / 3017		3052		3142		
	4.35	Promień skrętu **	początkowe podniesienie uniesione/opuszczone	Wa	mm	1857 / 2302		2337		2427		
	5.1	Prędkość jazdy	z ładunkiem / bez ładunku		km/h	6,5 / 10,5	9,5 / 12,5	6,8 / 10,5		9,8 / 12,5		
	5.1.1	Prędkość jazdy do tyłu	z ładunkiem / bez ładunku		km/h	6,5 / 10,5	9,5 / 12,5	6,8 / 10,5		9,8 / 12,5		
	5.2	Prędkość podnoszenia	z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,18 / 0,30						
5.3	Prędkość opuszczania	z ładunkiem / bez ładunku		m/s	0,30 / 0,30							
5.7	Nachylenie	z ładunkiem / bez ładunku		%	6 / 15							
5.8	Maks. nachylenie	z ładunkiem / bez ładunku, wartość 5-minutowa		%	6 / 15							
5.10	Hamulec główny				elektryczny							
Silnik elektryczny	6.1	Silnik trakcyjny	Wartość znamionowa przy S2 60 min / klasa H		kW	3,0	4,0	3,0		4,0		
	6.2	Silnik pompy	Wartość znamionowa przy S3 10%		kW	2,2						
	6.3	Akumulator	zgodnie z DIN 43531/35/36 A, B, C, nr			B						
		Maks. wymiar komory akumulatora		dł. x szer. x wys.	mm	284 x 624 x 627						
	6.4	Napięcie akumulatora	pojemność nominalna dla 5 godzin		V/Ah	24 / 315-375						
6.5	Masa akumulatora			kg	274 - 302							
8.1	Jednostka napędowa	napęd			Tranzystorowy prądu przemiennego							
10.7	Poziom ciśnienia akustycznego	w miejscu fotela operatora		dB(A)	59							

Maszty

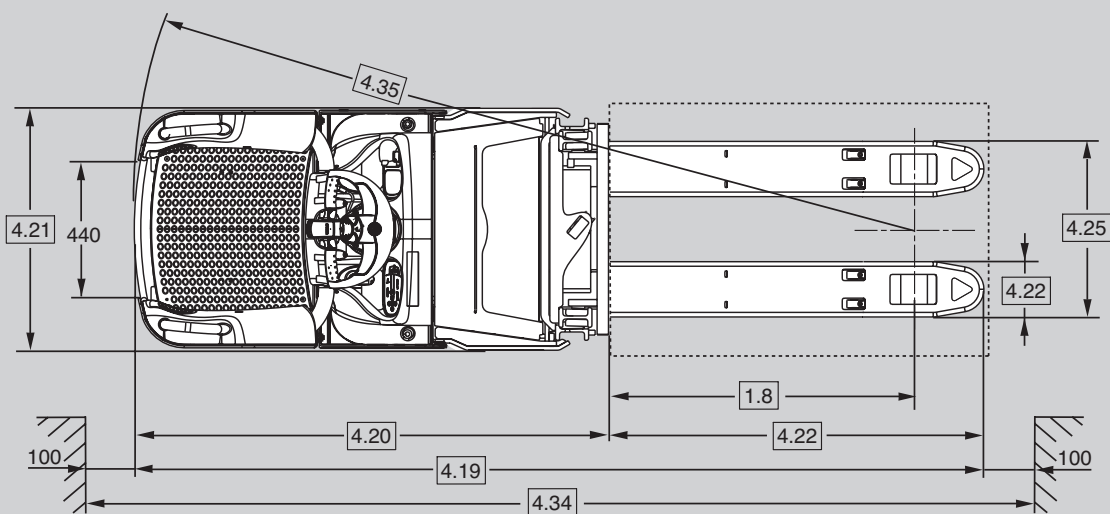
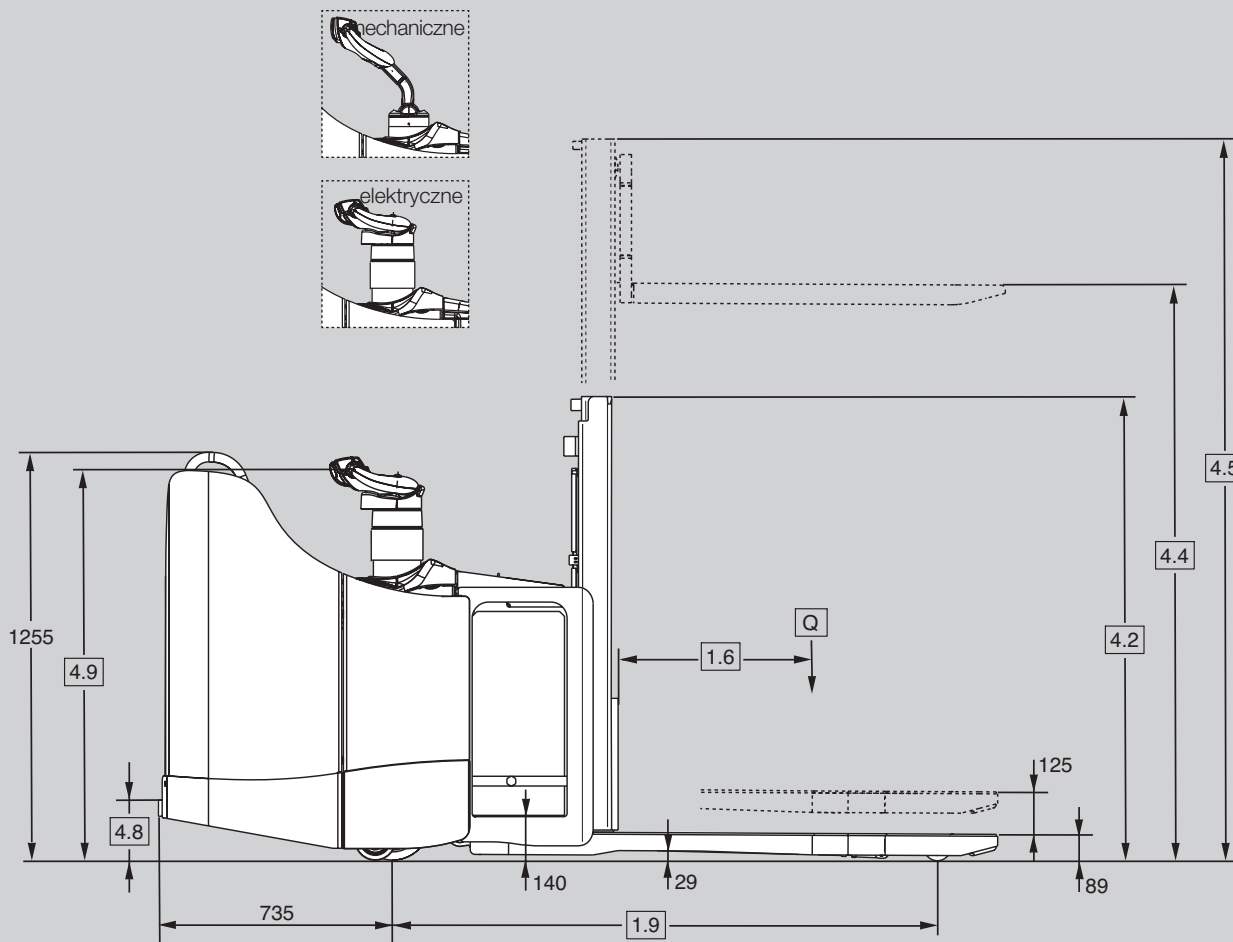
	1.2	Model	DT 3240-2.0											
			rodzaj podestu	podest składany					wejście tylne		wejście boczne			
			rodzaj sterowania	mechaniczne		elektryczne		mechaniczne		elektryczne				
Masa	Rodzaj masztu													
	2.1	Ciężar roboczy	bez akumulatora	kg	930	960	1050	960	990	1080	1049	1093	1078	
			z obciążeniem	przód	kg	1310	1325	1370	1370	1385	1430	1418	1452	1442
	2.2	Obciążenie osi	z obciążeniem	tył	kg	1920	1935	1980	1890	1905	1950	1933	1943	1938
			bez ładunku	przód	kg	960	975	1020	960	975	1020	1088	1112	1092
	2.3	Obciążenie osi	bez ładunku	tył	kg	270	285	330	280	295	340	263	283	288
Wymiary	4.2	Maszty	wysokość w położeniu opuszczonym	h1	mm	1270	1430	1740	1270	1430	1740	1270	1270	1270
	4.3	Podnoszenie swobodne		h2	mm	-	-	1355	-	-	1355	-	-	-
	4.4	Wysokość podnoszenia		h3+h13	mm	1670	2100	2600	1670	2100	2600	1670		
	4.5	Maszty	wysokość w stanie wysuniętym	h4	mm	2100	2500	3025	2100	2500	3025	2100		

* jako wózek podnośnikowy o podwójnej ładowności 1000 kg + 1000 kg, jako wózek paletowy 2000 kg i jako wózek podnośnikowy 1000 kg

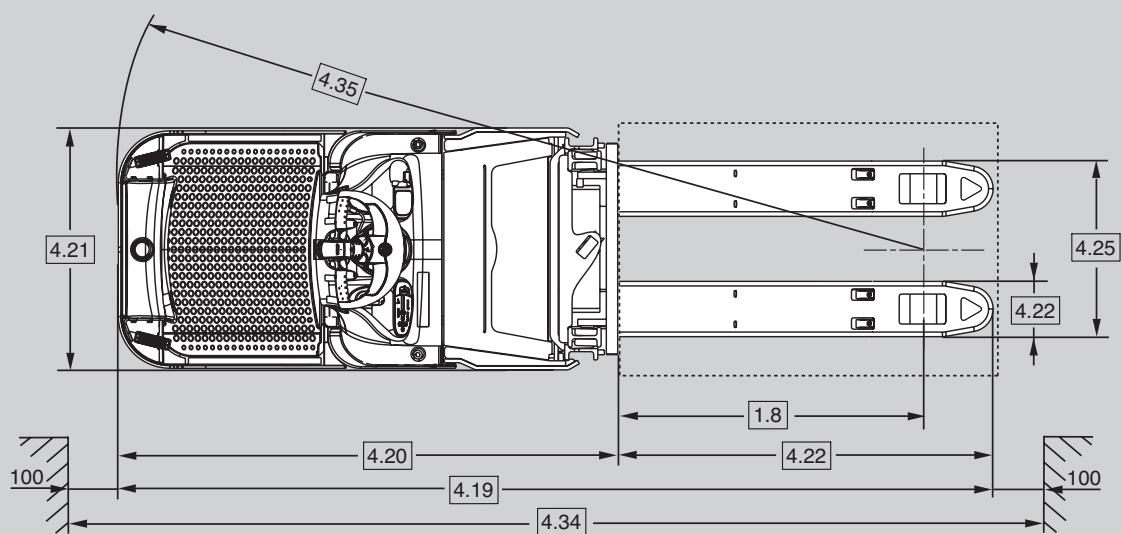
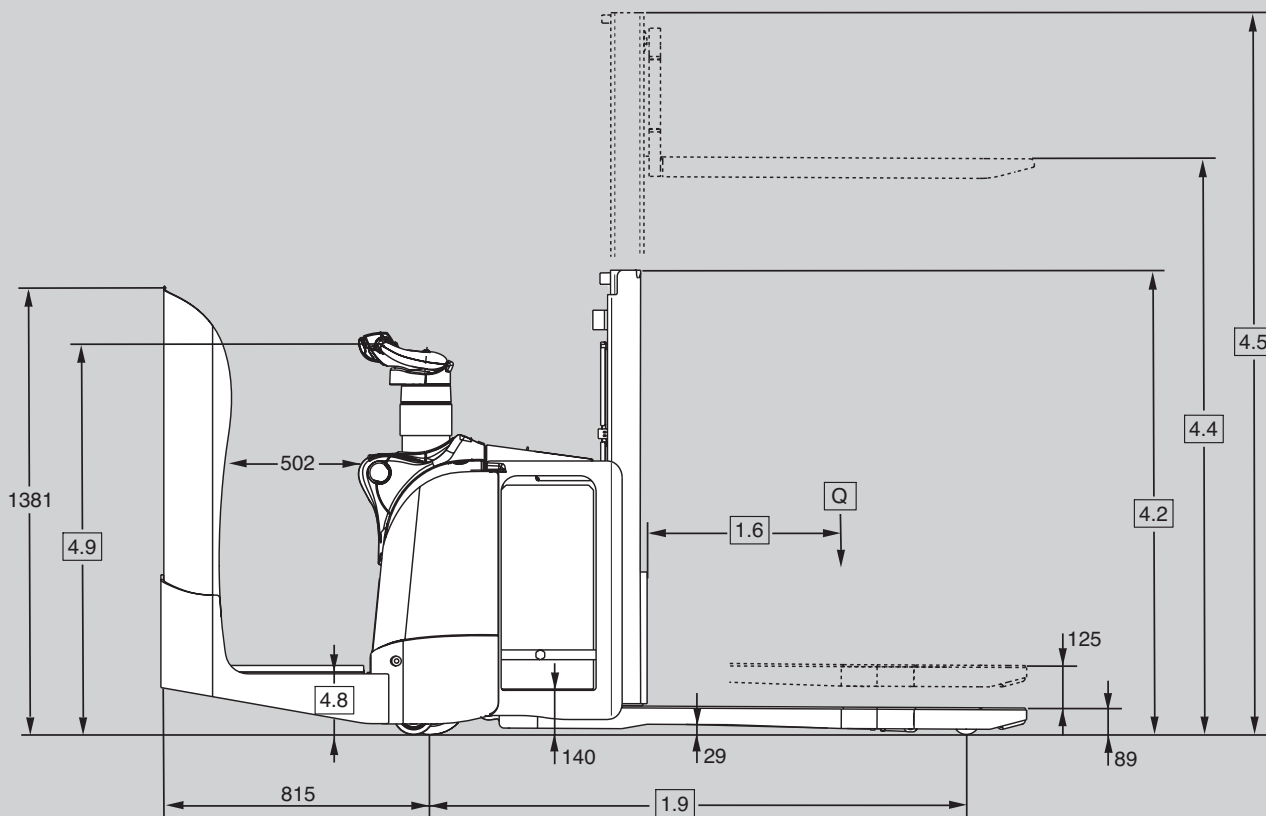
** początkowe podniesienie opuszczone + 58 mm

*** początkowe podniesienie opuszczone – 18 mm

DT 3040-2.0 wejście tylne, podest stały,
sterowanie mechaniczne lub elektryczne



DT 3040-2.0 wejście boczne, podest stały,
sterowanie elektryczne



Układ elektryczny / akumulatory

Układ elektryczny pracujący pod napięciem 24 V jest zasilany przez akumulator o nominalnej pojemności od 230 Ah do 375 Ah.

Wyposażenie standardowe

1. Bezobsługowy 3-fazowy trakcyjny (prąd przemienny)
2. Układ hamulcowy e-GEN® z funkcją regeneratywnego i bezciernego hamowania elektrycznego. Hamowanie mechaniczne stosowane jest tylko w hamulcu postojowym
3. Dzięki uchwytowi sterującemu X10® wszystkie funkcje wózka są w zasięgu ręki operatora
4. Crown Access 1 2 3®
Kompleksowy układ sterowania
 - Wyświetlacz LCD
 - Licznik motogodzin
 - U uruchamianie bezkluczykowe za pomocą kodu PIN
 - Diagnostyka podczas uruchamiania i w trakcie pracy
 - Wskaźnik rozładowania akumulatora z blokadą podnoszenia
 - 3 profile wydajności jazdy do wyboru
 - Diagnostyka pojazdu z możliwością rozwiązywania problemów w czasie rzeczywistym
5. Zawieszenie FlexRide™ minimalizuje wibracje i wstrząsy (tylko model ze składanym podestem)
 - Miękka mata podłogowa ze zintegrowanym czujnikiem obecności
 - Zaawansowana amortyzacja podestu
 - Całkowicie zawieszona jednostka napędowa
6. Technologia szyny CAN
7. Ograniczniki boczne o dużej wytrzymałości z miękkimi poduszkami bocznymi (tylko składany podest)
8. Wyłącznik zasilania elektrycznego
9. Opona Vulkollan koła napędzanego, koła samonastawne i koła nośne
10. Pojedyncze koła nośne
11. Blokada ruchu na pochyłościach
12. Łącznik akumulatora - DIN 160 A
13. Łatwe w demontażu pokrywy stalowe
14. Górna pokrywa stalowa na zawiasie, umożliwiająca łatwy dostęp do akumulatora
15. Przełącznik „Zając/Zółw” oferuje dwa zaprogramowane poziomy prędkości jazdy

16. Proporcjonalne podnoszenie/obniżanie
17. Wytrzymałe koła samonastawne
18. Całkowicie zawieszona jednostka napędowa
19. Miękka mata podłogowa ze zintegrowanym czujnikiem obecności (tylko wózki z podestem)
20. Zatrzymanie palety przy początkowym podniesieniu dla szybkiego podwójnego układania w stos
21. Rolki komory akumulatora do poziomowego wysuwania akumulatora
22. Osłona masztu z poliwęglanu
23. Wskaźniki na końcówkach widel

Wyposażenie dodatkowe

1. Bez składanego podestu
2. Podest stały z wejściem tylnym
3. Podest stały z wejściem bocznym (tylko przy sterowaniu elektrycznym)
4. FlexRide™ dostosowywane do obciążenia (tylko do podestu stałego z wejściem tylnym)
5. Inteligentny system sterowania elektrycznego (tylko wózki z podestem)
 - Wybór profili działania umożliwiających redukcję prędkości na nierównych powierzchniach
 - Funkcja reakcji dotykowej analizuje warunki pracy i dostosowuje siłę sterowania, umożliwiając optymalną kontrolę nad pojazdem
 - Aktywny układ trakcyjny dostosowuje nacisk koła napędzanego w zależności od zmiany obciążenia
6. Przełączniki podnoszenia/opuszczania wysięgnika po lewej i prawej stronie dźwigni sterowania X10®
7. Łącznik akumulatora - SBE 160 czerwony
8. Opona koła napędzanego gumowa lub Supertrac
9. Bliźniacze koła nośne
10. Wytrzymałe koła samonastawne
11. Przystosowanie do pracy w chłodniach
12. Dostosowanie do systemu InfoLink®
13. Stacyjka
14. Klawiatura (nieдоступna w wersji przystosowanej do pracy w chłodniach)
15. Oparcie ładunku
16. Rura do montażu akcesoriów Work Assist™

17. Akcesoria Work Assist™
 - Kieszenie na drobiazgi
 - Uchwyt na skaner
 - Podkładka A4 z klipsem
 - Duża, przezroczysta podkładka z klipsem
 - Uchwyty montażowe do złączy WMS
18. Specjalny lakier
19. Metalowa krata masztu
20. Oddzielne zasilanie 12 V
21. Zasilanie 24 V
22. Spawane oznaczenia na widłach
23. Przystosowanie do akumulatora litowo-jonowego

Układ elektryczny

Wysoko wydajny układ elektryczny (24 V) zapewnia optymalne prędkości jazdy i podnoszenia. Praktycznie bezobsługowy silnik trakcyjny prądu zmiennego o dużym przyspieszeniu i doskonałej sterowności przy każdej prędkości

Seria DT 3000 jest wyposażona w czujniki monitorujące funkcjonalne parametry, m.in. sterowanie, obciążenie, wysokość podnoszenia, tryb jazdy i prędkość. Układ dostosowuje ustawienia operacyjne w zależności od warunków.

Korpus wózka

Seria DT 3000 jest zaprojektowana do wykonywania ciężkich prac ładunkowych/rozładunkowych, jednostka zasilania wzmocniona jest 10-milimetrowym obrzeżem osłaniającym zespół napędowy i elementy kół samonastawnych. 12-milimetrowe obrzeże osłania akumulator i układ podnoszący. Profilowane obrzeże zapewnia większy prześwit nad ziemią podczas pracy na rampach.

Zdejmowane pokrywy stalowe zabezpieczają wewnętrzne podzespoły przed uderzeniami, umożliwiając jednocześnie łatwy dostęp do nich w celu konserwacji.

Komfort

Seria DT 3000 łączy w sobie liczne funkcje zwiększające komfort i wydajność pracy operatora. Składany podest z zawieszeniem FlexRide™ ogranicza odczuwane przez operatora wstrząsy o ponad 80%. Dzięki temu nie trzeba redukować prędkości, przejeżdżając przez płyty dokowe. Trwałe zawieszenie podestu nigdy nie wymaga regulacji i jest wyposażone w transzystorowe przełączniki indukcyjne ograniczające dostawanie się zanieczyszczeń i tym samym zapewniające niezawodność.

Wytrzymałe ograniczniki boczne obejmują solidne, 50-milimetrowe rury stalowe i mocny mechanizm mocujący typu C. Miękkie, poliuretanowe oparcia boczne stanowią doskonałe podparcie i zapewniają wygodę.

Solidne ograniczniki boczne można łatwo składać i rozkładać, ułatwiając wchodzenie i wychodzenie.

Modele z zamontowanym na stałe podestem są wyposażone w opatentowany przełącznik zabezpieczający przętą wejściowego, który zatrzymuje wózek, jeśli stopa operatora znajdzie się poza jego obrębem. Niski, wąski i zaokrąglony stopień umożliwi łatwe wsiadanie i wysiadanie. Podest przy tylnym wejściu posiada duże, boczne poduszki zapewniające miękkie oparcie dla stojącego operatora. Konturowane, wysięcane oparcie na podeście z wejściem bocznym zapewnia miękką powierzchnię, o którą można się oprzeć.

Opatentowany, regulowany w zależności od obciążenia system FlexRide™ — opcjonalne w modelach z wejściem tylnym — zapewnia wygodę dzięki regulacji zawieszenia w zależności od wagi operatora.

Dostępny elektroniczny układ kierowniczy zwiększa zwrotność i czułość wózka na polecenia, nawet przy dużym obciążeniu. Inteligentna funkcja reakcji dotykowej analizuje warunki pracy i dostosowuje siłę sterowania, co zapewnia kierowcy większą pewność podczas obsługi. Sterowanie elektroniczne, w połączeniu z aktywnym układem trakcyjnym i regulacją prędkości na nierównych powierzchniach, zapewnia najlepsze osiągi jazdy przy zachowaniu bezpieczeństwa.

Elementy sterujące operatora

Dźwignia sterowania X10® zaprojektowana tak, aby zapewniać umożliwić obsługę wszystkich funkcji jedną ręką, zwiększa możliwości obsługi operatora w bocznej pozycji stojącej, zapewniając maksymalną widoczność w obu kierunkach jazdy. Ergonomiczne pokrętko zmiany kierunku jazdy obsługiwane kciukiem umożliwia precyzyjne kierowanie pojazdem. Uchwyty są pokryte warstwą uretanu zapewniającego izolację przed zimnem i drganiem. Wbudowane przyciski klaksonu ułatwiają jego obsługę.

Przełącznik „zajac/żółw” obsługuje dwa programowalne poziomy jazdy. Dzięki temu operatorzy mogą dobrać ustawienia w zależności od doświadczenia i wymagań danego zadania.

Funkcja proporcjonalnego podnoszenia i opuszczania pozwala na łatwe, precyzyjne ustawianie ładunków. Krótki czas reakcji oraz prędkości funkcji podnoszenia i opuszczania dostosowano do wymagań zastosowań wózka podnośnikowego o podwójnej ładowności — przy czym utrzymano niski poziom hałasu.

Wszechstronny system sterowania Access 1 2 3®

Technologia Access 1 2 3 firmy Crown zapewnia optymalne osiągi i kontrolę nad pojazdem dzięki interfejsowi komunikacyjnemu dla operatorów i techników serwisowych, inteligentnej koordynacji układów wózka oraz uproszczonemu serwisowi z zaawansowanymi funkcjami diagnostycznymi.

Wyświetlacz obejmuje w pełni funkcjonalne pokładowe narzędzie serwisowe, za pomocą którego technicy serwisowi mogą przeglądać dane wejściowe i wyjściowe podczas pracy wózka. Czynności diagnostyczne wykonuje się bez użycia laptopa czy zewnętrznego narzędzia serwisowego. Funkcje wyświetlacza obejmują także historię ostatnich 16 kodów zdarzeń.

Wyświetlacz posiada wygodny interfejs (godziny pracy, poziom naładowania akumulatora, komunikaty dla operatora, kody zdarzeń), informujący operatora na bieżąco o wszelkich zmianach wpływających na działanie wózka i umożliwiający wybór spośród trzech profili pracy (jeśli są aktywne).

Przy użyciu wyświetlacza można również dostosować osiągi wózka do specyfiki pracy lub potrzeb konkretnego operatora. Ponadto każdemu operatorowi można przypisać kod PIN (maks. 25 kodów) oraz jeden z wcześniej zaprogramowanych profili pracy.

Zawieszenie zespołu napędowego

Zawieszenie zespołu napędowego składa się z chromowanych tłoczków i szczelnych, zsuwanych tulei zapewniających trwałość bez konieczności regulacji. Zawieszenie umożliwia ruch w zakresie 60 mm przy stałym nacisku koła napędzanego, co zapewnia znakomite osiągi na pochyłościach. Układ ten redukuje wstrząsy oddziałujące na podwozie, elementy składowe i operatora.

Aktywny układ trakcyjny stanowiący standardowe wyposażenie wózków sterowanych elektronicznie, regulując ciśnienie hydrauliczne zwiększa wydajność jazdy. Redukcja ześlizgu i ulepszone hamowanie to cechy szczególnie przydatne na stromych lub mokrych pochyłościach.

Układ hamulcowy e-GEN®

Moc silnika jezdznego o dużym momencie obrotowym wykorzystywana jest do zatrzymywania wózka oraz utrzymywania go w bezruchu, aż do momentu rozpoczęcia jazdy przez operatora — nawet na pochyłych nawierzchniach. Układ ten eliminuje konieczność regulacji i ogranicza liczbę zużywalnych elementów, zapewniając bezobsługową eksploatację przez cały okres użytkowania wózka.

Automatyczny hamulec postojowy włącza się po zatrzymaniu wózka i opuszczeniu go przez operatora lub po odłączeniu zasilania.

Przepisy bezpieczeństwa

Pojazd spełnia wymagania europejskich norm bezpieczeństwa.

Podane wymiary i osiągi mogą się różnić ze względu na tolerancje produkcyjne. Parametry użytkowe podano dla przeciętnej wielkości pojazdu i zależą one od masy, stanu pojazdu, jego wyposażenia oraz warunków w miejscu pracy. Produkty i specyfikacje firmy Crown mogą ulegać zmianom bez powiadomienia.